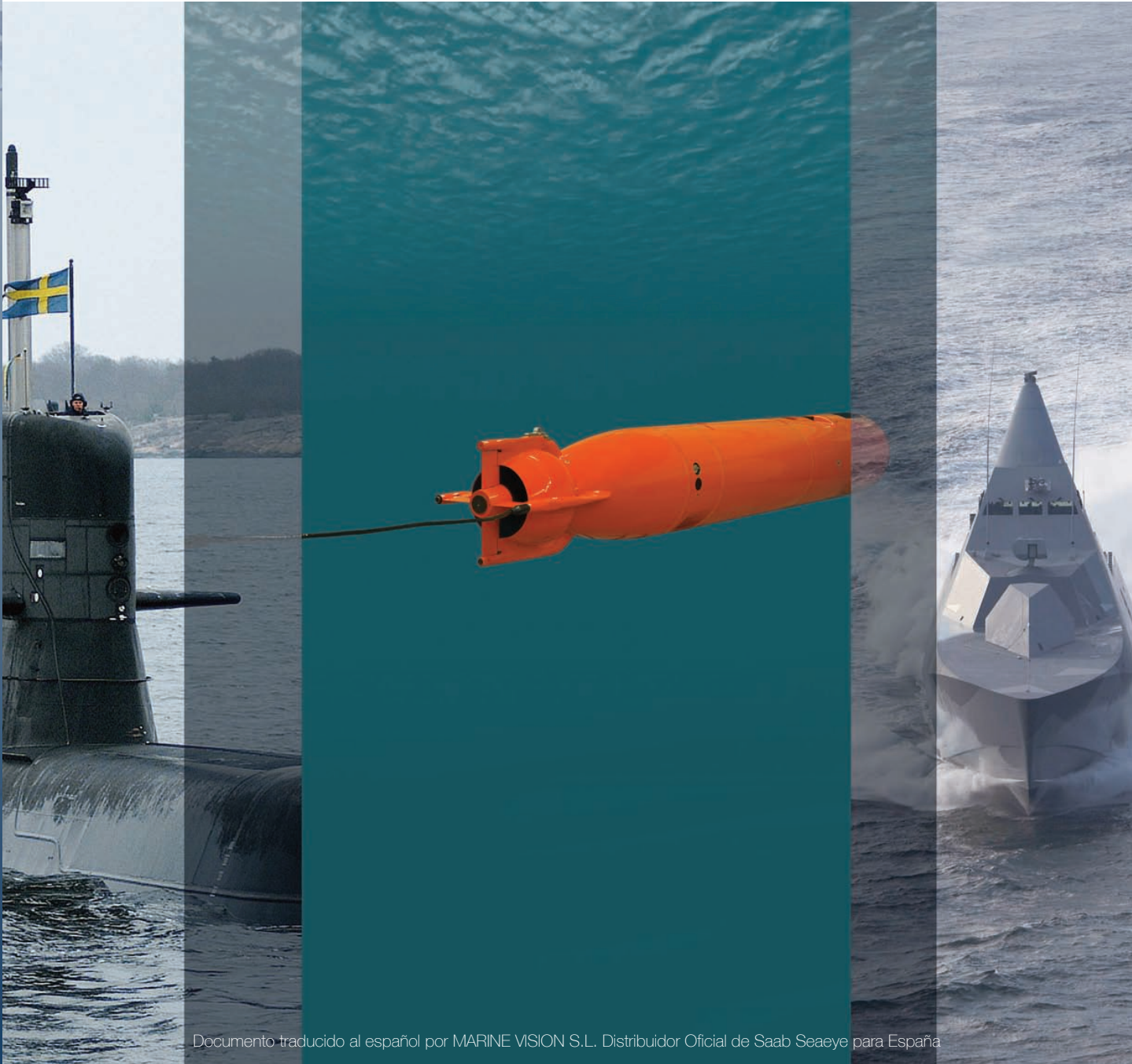




SAAB

AUV62-AT **SEÑUELO ACÚSTICO**



Documento traducido al español por MARINE VISION S.L. Distribuidor Oficial de Saab Seaeye para España

MARINE VISION S.L. Distribuidor Oficial de Saab Seaeye para España

Polígono Industrial La Vega, nave 19; 29650 Mijas-Costa (Málaga) ESPAÑA

Tel: (+34) 952 473 230 | Fax: (+34) 952 585 545 | email: comercial@marinevision.es | www.marinevision.es

www.marinevision.es

PROVEEDORES DE MATERIAL PROFESIONAL DE TÉCNICA SUBMARINA

Polígono Industrial La Vega, nave 19 - 29650 Mijas Costa. Málaga. Spain. - Telf.: 952 47 32 30 - Fax: 952 58 55 45 - comercial@marinevision.es

MARINE VISION





ASPECTOS GENERALES

El sistema AUV62-AT está diseñado para el entrenamiento de operaciones anti-submarinas (ASW), además de sónar de a bordo, sónar para helicóptero y verificación del sistema de mando. Este sistema también juega un papel importante en la evaluación de la capacidad de una escuadra ASW.

El AUV62-AT es un señuelo acústico que imita a un submarino de forma que es compatible con cualquier sistema de torpedo o sónar del mercado actual y futuro.

El sistema AUV62-AT sustituye el uso del submarino como objetivo en maniobras de entrenamiento. El vehículo transmite en banda ancha un ruido similar a las señales pasivas de los submarinos convencionales. También retorna el eco de los pings de los sónares activos con una potencia y elongación realista.

EL SISTEMA AUV62-AT

El sistema completo AUV62-AT consiste en un vehículo, un sistema de control y todos los sistemas auxiliares necesarios para operar y mantener el sistema. El sistema de control incluye una consola basada en PC destinada a la planificación, control y evaluación de las misiones.

El sistema consta de:

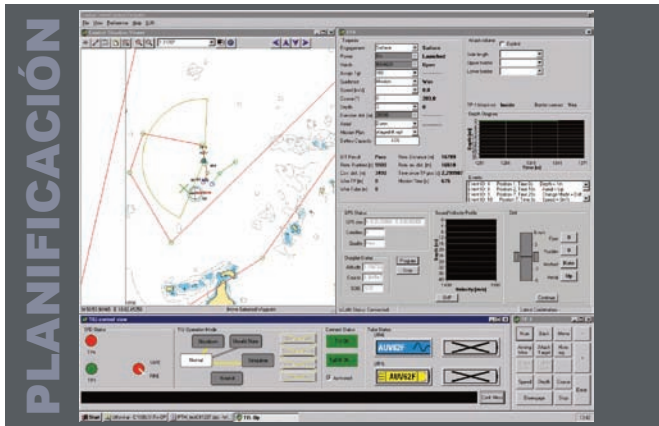
- Vehículo AUV62
- Sistema de generación de señal y análisis
- Sistema de planificación
- Sistema de evaluación
- Sistema LARS
- Conjunto ILS

APLICACIONES HABITUALES

Una misión ASW tipo del sistema AUV62-AT puede incluir habitualmente los siguientes puntos:

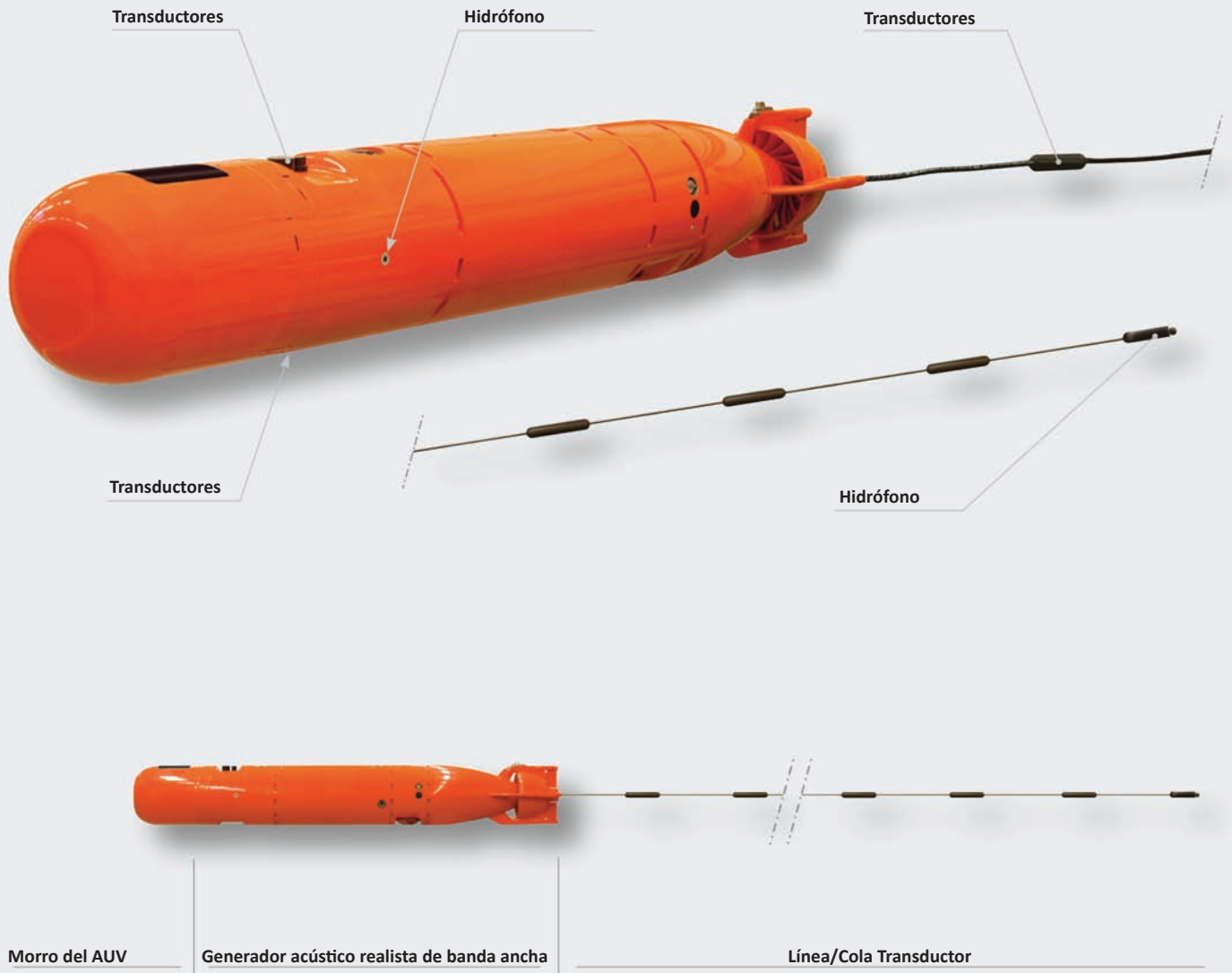
1. Planificación de la misión
2. Despliegue
3. Tránsito a la zona de operaciones (normalmente en inmersión)
4. Ejecución de las tareas pre-programadas con las señales y conductas predefinidas*
5. Tránsito al punto de recuperación
6. Recuperación
7. Evaluación de los datos recogidos en los ejercicios
8. Preparación de un informe y evaluación del ejercicio ASW

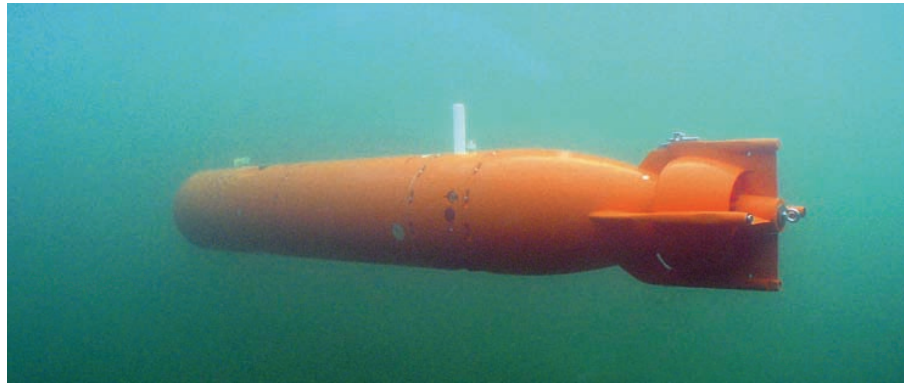
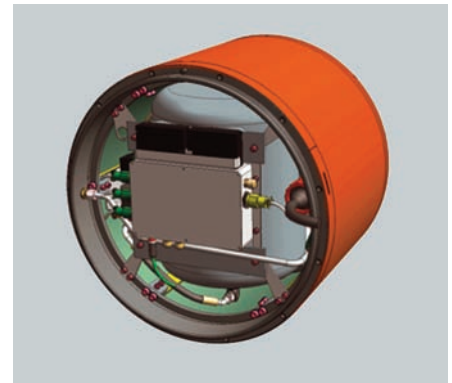
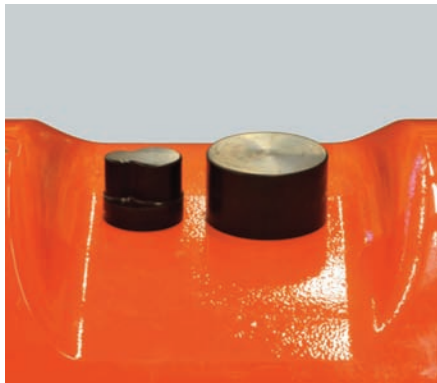
(* Durante una misión o tránsito, se puede ordenar al AUV62-AT subir a superficie en cualquier momento para descargarle una nueva misión



ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

Diámetro:	21" (0.533 m)
Peso:	650 kg
Velocidad:	0 - 12 nudos
Profundidad:	0 - 300 m
Batería:	12 kWh LiPo
Autonomía (modo activo):	21h @ 3 nudos
Autonomía (modo pasivo):	18h @ 3 nudos
Autonomía (modo mixto):	16h @ 3 nudos
Ruido:	Programable
Firma pasiva:	10 Hz - 100 Hz, 130 dB 100 Hz - 300 Hz, 150 dB 300 Hz - 100 kHz, 155 dB
Repetidor de eco:	Programable
Potencia acústica:	-10 - +22 dB
Salida:	> 185 dB (rel. 1 Pa lm)
Frecuencia:	2.5 kHz - 100 kHz
Rango dinámico:	90 dB (línea/cola estándar)





GENERADOR DE SEÑAL

El sistema de generación de señal está completamente digitalizado y controlado por software, lo que le proporciona una gran flexibilidad para futuros desarrollos y adaptación a nuevas funciones.

El sistema de generación de señal del AUV62-AT ofrece dos funciones básicas: generación de firma pasiva y activa. En el modo pasivo el sistema genera una señal definida por el usuario formada por ancho de banda con declive espectral, modulación y un número de tonos adicionales. El sistema de procesamiento permite que la señal emitida se ajuste automáticamente para coincidir con las señales estimadas según las distintas velocidades. En modo activo, las señales ping recibidas se procesan y se envían de vuelta. Por cada ping, la señal procesada comprende la elongación, los resaltos y la amplificación de señal de acuerdo con los parámetros programados. El eco se transmite entonces tras un retardo predefinido utilizando un puerto de transmisión. Todos los datos en bruto de los hidrófonos y de otros sensores, además de los resultantes de los cálculos internos, se graban durante la misión, permitiendo una evaluación completa y su post-producción. Todos los datos se descargan del vehículo antes de llevar a cabo cualquier evaluación o post-producción.

OPCIONES

- Mástil retráctil
- Tanques de contrapeso
- Línea/cola avanzada
- Comunicación en superficie
- Comunicación submarina
- Puerto de baliza

DESPLIEGUE Y RECUPERACIÓN

El vehículo AUV62-AT puede desplegarse desde una gran variedad de plataformas en el mar o desde la costa. Para el lanzamiento desde una embarcación, dispone de mecanismos especiales de acople y liberación para desplegar y recuperar el vehículo en el agua.

El vehículo AUV62-AT se suele recuperar de la misma forma que ha sido desplegado. Sin embargo, puede recuperarse mediante otros métodos independientemente de cómo haya sido desplegado.

Una vez recuperado el vehículo, el tiempo aproximado para volver a desplegarlo suele ser de 4 horas para completar el ciclo de recarga. Si no se recarga completamente, el tiempo de espera necesario puede acortarse hasta los 30 minutos.

**SAAB**

Especificaciones sujetas a cambio sin previo aviso

www.marinevision.es**MARINE VISION S.L.****Distribuidor Oficial de Saab Seaeye para España**

Polígono Industrial La Vega, nave 19

29650 Mijas-Costa (Málaga) España

Tel: +34 952 473 230

Fax: +34 952 585 545

email: comercial@marinevision.es